

動作確認チェックシート

(機械の仕様・規格を記入する。)

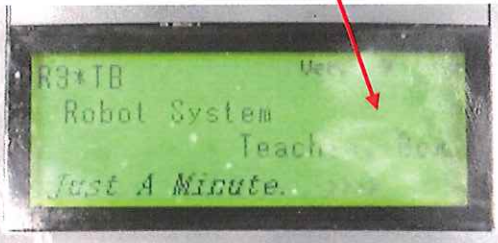
検査日	2026年1月28日				
商品名	垂直多関節ロボット	入力電源	1φ AC200～230V	軸数	6軸
ロボット型式	RV-7FRLM-R	製造年月	2018年9月	可搬質量	7kg
ロボットSer.No.	BC8110079R	ロボット質量	67kg		
コントローラ型式	CR800-07VR	コントローラ質量	12.5kg		
コントローラSer.No.	B18090325M	コントローラ寸法W*D*H	430*425*99.5mm		

チェック項目	主な確認内容	チェック(○×)
1 外観	筐体・キャスター・継手・スイッチ等に著しいキズ・破損・動作不良はないか。	○ ※1
2 起動動作	POWER ON時に異常(異音・異臭・漏電・暴走・アラーム表示等)はないか。	○ ※2
3 SW設定	SWの機能は正常か。	—
4 保管・出荷準備	水抜き・ビス締め・清掃・入庫元に関するシール等を取り除く。	—
5 確認シール	動作確認済シールを貼る。	○
6 データバックアップ	PLC (済・未対象・NG) TP (済・未対象・NG) BT交換 (未対応)	

備考(動作確認内容・不具合内容等) 機器の仕様・規格を満たす事を確認する。

1 外観確認 : 問題無し(但し、※1あり)

- ① ※1 ティーチングペンダント表示部に汚れがあり、一部の文字が見え難い
 ② エンドエフェクタ部にハンドツールは附帯されていない

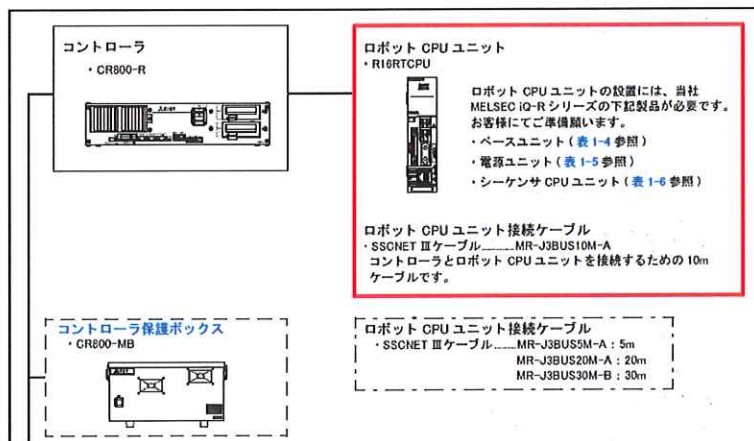


2 スイッチ確認 : 下記事象により未確認

3 起動確認 : ※2 ティーチングペンダントの操作を全く受け付けない為、インテグ操作などが行えず

当該ロボットはMELSEC iQ-R対応品である為、動作させるにはロボットCPUユニットなどが必要(下記参照)
 これらの附帯機器が無く、一連の動作確認を実施できなかった為、通電確認のみとした

(2) CR800-R コントローラ



取扱説明書(有)

修理・改造履歴

年月日	修理・改造記録	作業者

SHIRASAGI入力

(備考欄コメント)

[責任者]

動作(条件付きOK) 作業工数[4.5 H] ①通電確認のみの為、条件付きOKとします。

検査担当者[天野(正)]

②ロボット本体はほぼ新品です。

ユーザー名【 】

出荷日 年 月 日

